

مشخصات دستگاه

تیر جهت قرارگیری توپ به طول ۵۰۰ میلیمتر
سرو موتور جهت تغییر زاویه تیر با ولتاژ ۵ ولت
سنسور اندازه گیری زاویه توپ با دقت ۰.۱ درجه
سنسور اندازه گیری زاویه تیر با دقت ۰.۱ درجه
پتانسیومتر
نرم افزار تخصصی

توضیحات

ساختار اصلی این مکانیزم، که یک مدل مشهور کنترلی نیز محسوب می شود، از یک توپ و تیر تشکیل شده که با تغییر زاویای تیر، توپ می تواند در طول تیر حرکت کند. شاخصه اصلی این مکانیزم این است که مدار حلقه باز این مکانیزم ناپایدار است و ممکن است با تغییر زاویه تیر این توپ به بیرون یا گوشه ای از مکانیزم منتقل شود.

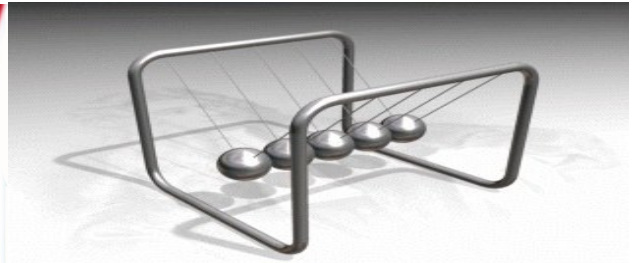
به همین جهت برای کنترل مکان توپ بر روی تیر یک سیستم کنترلی همراه با فیدبک (حلقه بسته) نیاز است تا بتواند ورودی مناسب سیستم توپ بر روی تیر را به نحوی تامین کند که علاوه بر پایداری توپ بر روی تیر، توپ نیز بتواند به مکان های دلخواه بر روی تیر منتقل شود. بنابراین خروجی نهایی مدار بسته این سیستم کنترلی مقدار جابجایی توپ بر روی تیر است. این سیستم به دلیل سادگی و پوشش روش های کنترلی متداول از اقبال خوبی برخوردار است.

آزمایشهای قابل انجام

بررسی کنترل فازی روی سیستم



تجهيزات تحقیقاتی پیشرفته

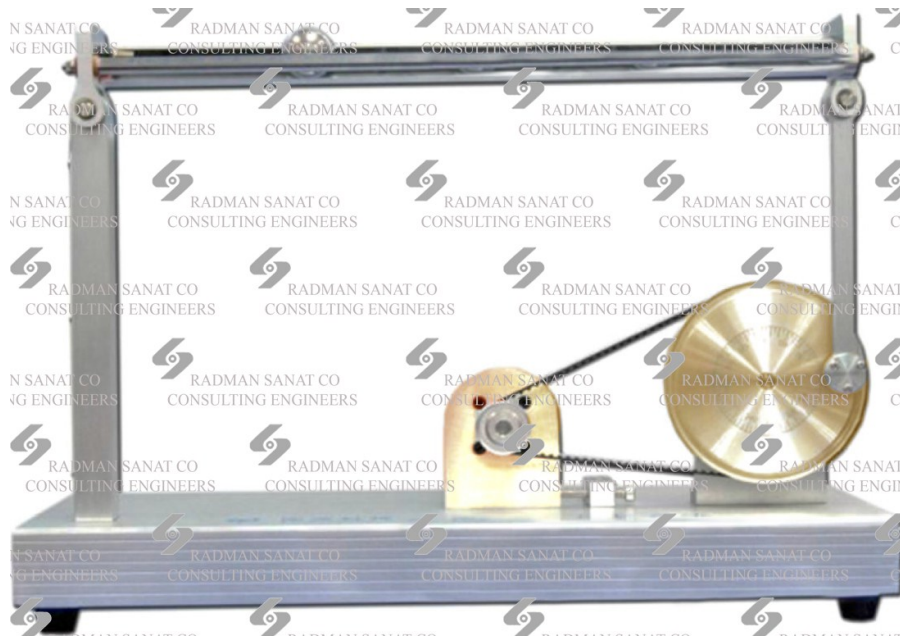


شرایط محیطی و ملزومات تاسیساتی

- برق تک فاز
- دمای مطلوب ۱۰-۳۰ درجه سانتی گراد
- رطوبت: ۱۵٪-۸۰٪

ابعاد و وزن دستگاه

- ابعاد دستگاه به میلیمتر: $600 \times 520 \times 400$ L x w x h
- وزن دستگاه: 30Kg



تلفن: ۰۷۱۳۶۲۵۹۳۰۴ | info@radmansanatco.com

۰۷۱۳۶۲۴۳۴۲۴ | www.radmansanatco.com

مطالب و تصاویر به منظور آشنایی با نوع محصول می باشد.

استفاده از مطالب و تصاویر با ذکر منبع بلا مانع می باشد.